

# ΦΥΣΙΚΗ ΠΡΟΣΑΝΑΤΟΛΙΣΜΟΥ Γ ΛΥΚΕΙΟΥ

## ΜΕΤΑΒΟΛΗ ΤΗΣ ΕΝΕΡΓΕΙΑΣ ΣΤΗΝ ΑΠΛΗ ΑΡΜΟΝΙΚΗ ΤΑΛΑΝΤΩΣΗ

### 1. ΘΕΜΑ

Μελέτη της μεταβολής της ενέργειας ενός απλού αρμονικού ταλαντωτή λόγω της δράσης μιας σταθερής δύναμης  $\vec{F}$ .

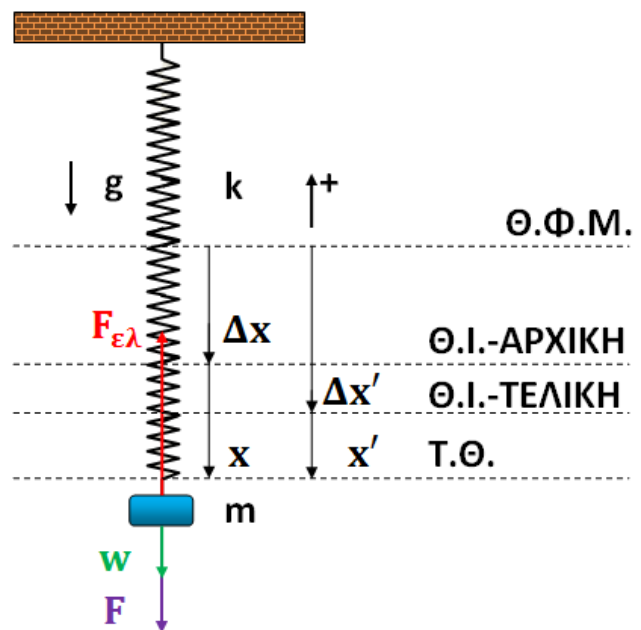
### 2. ΣΥΣΤΗΜΑ ΠΡΟΣ ΕΞΕΤΑΣΗ

Ένα σώμα μάζας  $m$  ισορροπεί δεμένο στο κάτω άκρο του κατακόρυφου ιδανικού ελατηρίου σταθεράς  $k$ . Η μεταβολή του μήκους του ελατηρίου στη θέση αυτή είναι  $\Delta x$ .

Ανεβάζουμε το σώμα κατακόρυφα προς τα πάνω, μέχρι το ελατήριο να αποκτήσει το φυσικό του μήκος και από τη θέση αυτή το αφήνουμε να εκτελέσει απλή αρμονική ταλάντωση με πλάτος  $A = |\Delta x|$  και σταθερά επαναφοράς  $D = k$ .

Κάποια στιγμή, που το σώμα διέρχεται από μια τυχαία θέση με απομάκρυνση  $x$ ,

αρχίζει να ασκείται στο σώμα σταθερή κατακόρυφη δύναμη  $\vec{F} = \mu \vec{w}$ , όπου  $w = mg$  το βάρος του σώματος και  $\mu \neq 0$ .



### 3. ΖΗΤΟΥΜΕΝΟ

Έστω  $E$  και  $E'$  είναι οι ενέργειες ταλάντωσης του σώματος πριν και μετά την άσκηση της δύναμης  $\vec{F}$  αντίστοιχα. Να βρεθεί η σχέση (λόγος) των ενεργειών αυτών.

### 4. Η ΛΥΣΗ

Στην αρχική θέση ισορροπίας του σώματος ισχύει:

$$\vec{\Sigma F} = \vec{0} \Leftrightarrow \vec{F}_{\varepsilon\lambda} + \vec{w} = \vec{0} \Leftrightarrow -k\Delta x + mg = 0 \Leftrightarrow \Delta x = \frac{mg}{k} \quad (1)$$

Στην τελική θέση ισορροπίας του σώματος ισχύει:

$$\vec{\Sigma F} = \vec{0} \Leftrightarrow \vec{F}_{\varepsilon\lambda} + \vec{w} + \vec{F} = \vec{0} \Leftrightarrow -k\Delta x' + mg + \mu mg = 0 \Leftrightarrow -k\Delta x' = -(1+\mu)mg \Leftrightarrow$$

$$\Delta x' = (1+\mu)\Delta x(2)$$

Επίσης από το σχήμα προκύπτει η διανυσματική σχέση:

$$\overrightarrow{\Delta x'} + \overrightarrow{x'} = \overrightarrow{\Delta x} + \overrightarrow{x}(3)$$

Αντικαθιστώντας στην (3) την (2) παίρνουμε μετά από πράξεις:

$$x' = x - \mu\Delta x(4)$$

Ο λόγος  $\frac{E'}{E}$  των ενεργειών της ταλάντωσης του σώματος λίγο μετά και λίγο πριν την άσκηση της δύναμης F είναι:

$$\begin{aligned} \frac{E'}{E} = \frac{U+K}{U'+K'} &\Leftrightarrow \frac{E'}{E} = \frac{\frac{1}{2}kx'^2 + \frac{1}{2}mv^2}{\frac{1}{2}kx^2 + \frac{1}{2}mv^2} \Leftrightarrow \frac{E'}{E} = \frac{m\omega^2 x'^2 + mv^2}{m\omega^2 x^2 + mv^2} \Leftrightarrow \\ \frac{E'}{E} = \frac{\omega^2 x'^2 + \omega^2(A^2 - x^2)}{\omega^2 x^2 + \omega^2(A^2 - x^2)} &\Leftrightarrow \frac{E'}{E} = \frac{x'^2 + (A^2 - x^2)}{x^2 + (A^2 - x^2)} \Leftrightarrow \frac{E'}{E} = \frac{x'^2 - x^2 + A^2}{A^2} (4) \end{aligned}$$

Αντικαθιστώντας στην (4) την (2) και θέτοντας  $\Delta x = -A$ , αφού  $\Delta x < 0$ .

Τελικά παίρνουμε:

$$\frac{E'}{E} = \mu^2 + 2\mu\frac{x}{A} + 1(5)$$

με

$$-A \leq x \leq A \Leftrightarrow -1 \leq \frac{x}{A} \leq 1 \Leftrightarrow \left| \frac{x}{A} \right| \leq 1 \Leftrightarrow \left( \frac{x}{A} \right)^2 \leq 1(6)$$

Βλέπουμε ότι ο ζητούμενος λόγος είναι τριώνυμο του  $\mu$ , με παράμετρο το λόγο

$\lambda = \frac{x}{A}$  και διακρίνουσα  $\Delta = 4 \left[ \left( \frac{x}{A} \right)^2 - 1 \right]$  (7), που λόγω της (6) είναι  $\Delta \leq 0$ .

Έτσι μπορούμε να πάρουμε τις περιπτώσεις:

i.  $\Delta = 0 \Leftrightarrow x = +A$  ή  $x = -A$ .

Για  $x = +A$ :  $E' = E(\mu + 1)^2$ ,  $\mu \neq -1$ .

Για  $\mu = -1$ , το σώμα θα ισορροπούσε στη θέση  $x = +A$  της αρχικής ταλάντωσης αφού στη θέση αυτή θα ίσχυε  $v = 0$  και  $\Sigma F = 0$ .

Για  $x = -A$ :  $E' = E(\mu - 1)^2$ ,  $\mu \neq 1$ .

Για  $\mu = 1$ , το σώμα θα ισορροπούσε στη θέση  $x = -A$  της αρχικής ταλάντωσης αφού στη θέση αυτή θα ίσχυε  $v = 0$  και  $\Sigma F = 0$ .

ii.  $\Delta < 0$ , τότε για κάθε τιμή του λόγου  $\lambda = \frac{x}{A}$  ισχύει η (5) δηλαδή:

$$\frac{E'}{E} = \mu^2 + 2\lambda\mu + 1$$